

Experimentelle Physik I

WS 16/17

Veranstaltung 4010011

<https://campus.studium.kit.edu/event/H7Ke2neVDU6OCiWVculqYw>

PD Dr. Andreas B. Meyer (KIT und DESY)

9. Vorlesung: 2.4 Systeme von Massepunkten (1)

Zusammenfassung

2.3.3. Energieerhaltung (Beispiele u. Experimente)

a) fallender Gegenstand

$$E_{\text{pot}}^{\text{vorher}} = E_{\text{kin}}^{\text{nachher}} \Rightarrow v = \sqrt{2gh}$$

b) Federkanone

$$E_{\text{Feder}} + E_{\text{kin}} + E_{\text{pot}} = \text{const} \Rightarrow k \text{ und } v$$

c) Beschleunigung auf schiefer Ebene (siehe Vorl. 8, Seite 5)

Quantitative Demonstration von $v \propto \sqrt{h}$

d) Fadenpendel

Qualitative Demonstration der Energieerhaltung
Approximation von $\sin \alpha$ durch Taylor-Entwicklung

e) Achterbahn mit Looping

Verwendung der Energieerhaltung zur Bestimmung der Normalkraft im Looping.

Achterbahn mit Looping (Forts.)

(Vorl. 8 S. 9)

Bremsung bei D

$$E_{\text{tot}} = m \cdot g \cdot h_A$$

$$= \frac{1}{2} m v_0^2$$

$$= \frac{1}{2} m (v(d))^2 + \int_{x_0}^{x_0+d} f_G \cdot dx$$

$$f_G = m \cdot g \cdot \mu_G$$

$$= \frac{1}{2} m v_d^2 + m \cdot g \cdot \mu_G (x_0+d - x_0)$$

$$\Rightarrow v_d = \sqrt{2 \cdot g (h_A - \mu_G \cdot d)}$$

Zahlenbeispiel

$$h_A = 60 \text{ m} ; \mu_G = 0,5 ; v(d) \text{ für } d = 40 \text{ m}$$

$$v(40 \text{ m}) = \sqrt{2 \cdot 9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} (60 \text{ m} - 0,5 \cdot 40 \text{ m})} = 28 \frac{\text{m}}{\text{s}} \approx 100 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$

$$v_0 = 34 \frac{\text{m}}{\text{s}} \approx 125 \text{ km/h}$$

$$v(115 \text{ m}) = 7 \frac{\text{m}}{\text{s}} \approx 25 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$

$E \propto v^2$ bestimmt Länge des Bremsweges!

2.3.4 Potentiale

-3-

$$\Delta A = \vec{F} \cdot \Delta \vec{r} = -\Delta E_p \quad (1)$$

• Vorzeichen betrachtung:

System verrichtet Arbeit $\Delta A > 0 \Leftrightarrow$

\Leftrightarrow Reduktion der potentiellen Energie $\Delta E < 0$

• Betrachte Änderung ΔE auf Teilstück $\Delta \vec{r}$, auf dem $E_p = E_p(x, y, z)$

$$\Delta E_p = \frac{\partial E_p}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial E_p}{\partial y} \Delta y + \frac{\partial E_p}{\partial z} \Delta z \quad (2)$$

$$\vec{F}(\vec{r}) = - \left(\frac{\partial E_p}{\partial x}, \frac{\partial E_p}{\partial y}, \frac{\partial E_p}{\partial z} \right) := - \vec{\nabla} E_p = - \text{grad } E_p$$

↑
total. Konst.
differentiation \Rightarrow frei wählbar

Definition Potential

Ordne jedem Punkt \vec{r} des Kraftfeldes eine Funktion $V(\vec{r})$ zu,
die die potentielle Energie pro "Einheitsladung" ist.

$$\vec{F}_G(\vec{r}) = -m \vec{\nabla} V(\vec{r})$$

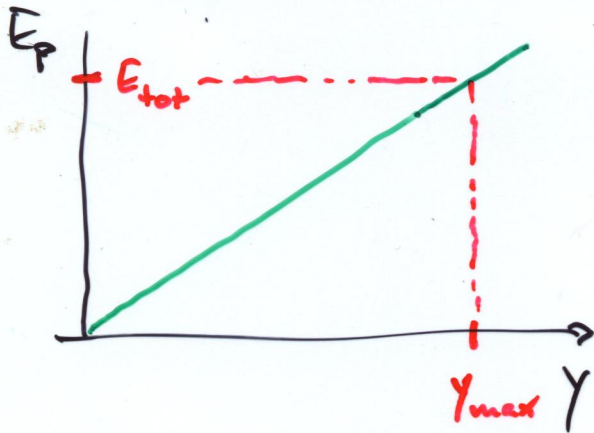
$$\vec{F}_E(\vec{r}) = -q \vec{\nabla} W(\vec{r})$$

Beispiele

a) homogenes Gravitationsfeld

$$E_p = m \cdot g \cdot y$$

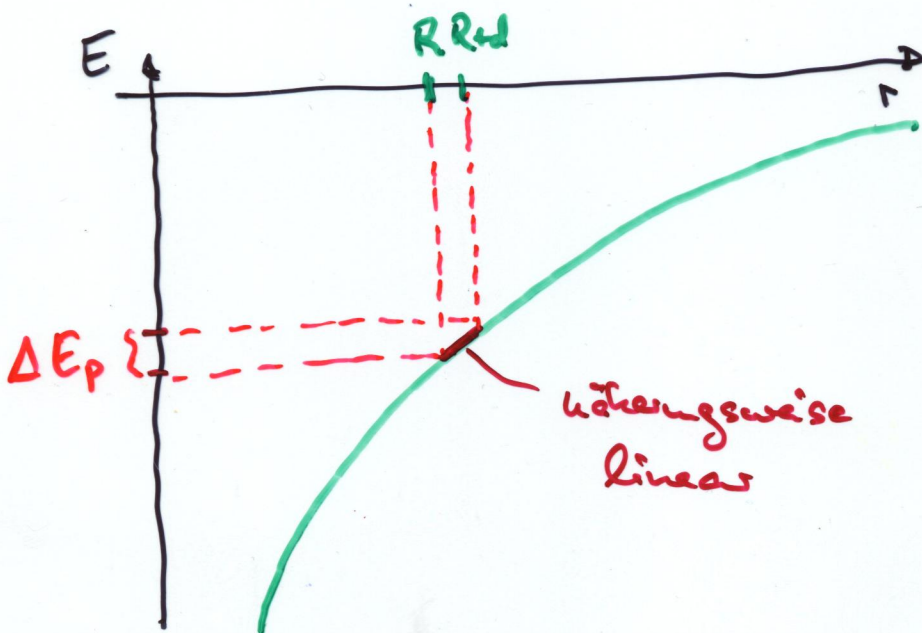
$$F_y = -\frac{\partial E}{\partial y} = -mg$$



b) "Realistisches" Gravitationsfeld

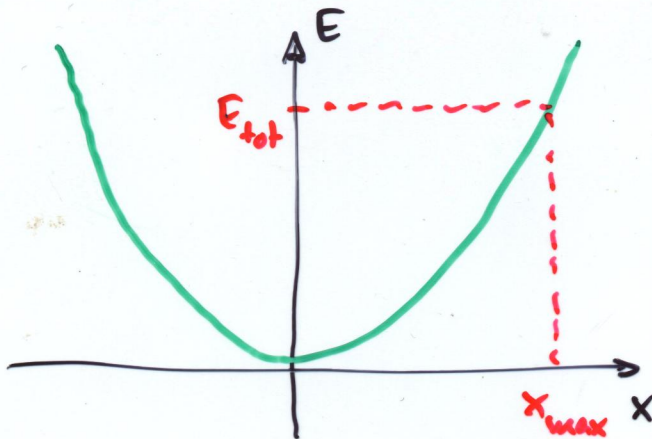
$$E_p(r) = -G \cdot \frac{M \cdot m}{r}$$

$$\vec{F}(\vec{r}) = -G \cdot \frac{M \cdot m}{r^2} \cdot \frac{\vec{r}}{r}$$



c) Federpotential

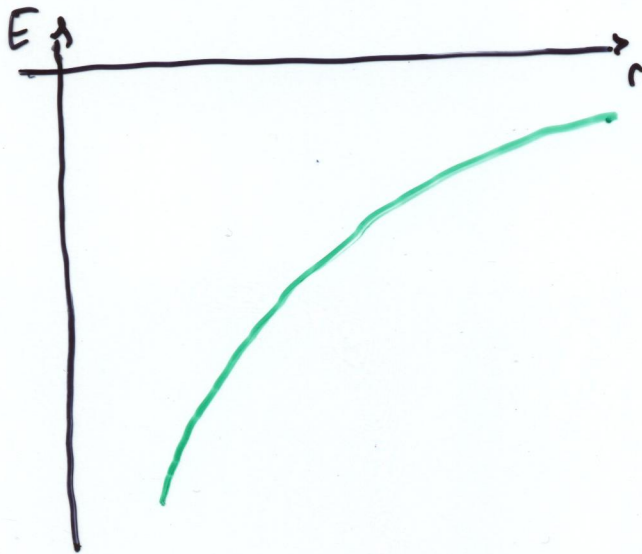
$$E_p(x) = \frac{1}{2} k x^2$$



$$F(x) = -kx$$

d) Elektrostatistisches Potential

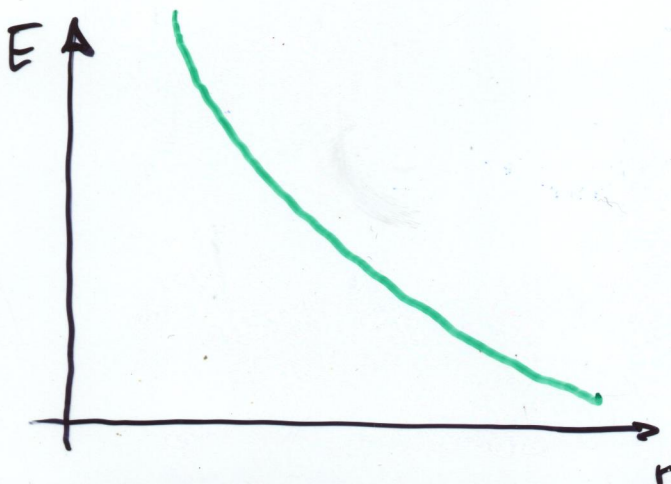
entgegengesetzte Ladungen



$$E_p = - \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 \cdot r}$$

(anziehend)

$$F(\vec{r}) = - \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{r}_e$$



gleiche Ladungen:

(abstoßend)

$$E_p = \frac{Q \cdot q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

2.3.5. Leistung

$$P = \frac{dA}{dt}$$

Kstantane Leistung

$$\langle P \rangle = \frac{A}{t}$$

Mittlere Leistung

$$[P] = 1 \text{ kg} \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} \hat{=} 1 \text{ W}$$

↑ Power

$$1 \text{ PS} = 735 \text{ W}$$

Beispiele

- Student läuft Treppe hoch

$$\langle P \rangle = \frac{m \cdot g \cdot h}{\Delta t}$$

$$\frac{65 \text{ kg} \cdot 9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot 3,5 \text{ m}}{3 \text{ s}} = 743 \text{ W}$$

- Leistung von Menschen
- täglicher Verbrauch:

$$2000 - 3000 \text{ kcal} \sim 10^4 \text{ kJ}$$

$$\text{Ø-Leistung} \quad \langle P \rangle = \frac{10 \text{ kJ}}{24 \text{ h}} = 115 \text{ W}$$

$$\text{Spitzenleistung} \quad \text{Ø (kW)}$$

- Beschleunigung Auto z.B. 100 km/h in 5 s mit $m = 1200 \text{ kg}$

$$\langle P \rangle = \frac{1}{2} m v^2 / \Delta t \Rightarrow 94 \text{ kW} \approx 126 \text{ PS}$$

- Kraftwerke: Windrad Ø (MW)
Atomkraftwerk Ø (GW)

- Zusammenhang elektrische Leistung

$$\text{kg m}^2 \text{ s}^{-3} \hat{=} 1 \text{ W} \hat{=} 1 \text{ V} \cdot \text{A} \hat{=} \text{V C s}^{-1}$$

Basiseinheiten

↑ Coulomb (Ladung)

2.4. Systeme von Massenpunkten

2.4.1. Schwerpunkt und Impuls

Definition: Schwerpunkt

$$\vec{r}_{cm} = \frac{\sum_{i=1}^N m_i \vec{r}_i}{\sum_{i=1}^N m_i}$$

Masse-gewichtetes Mittelwert der Ortsvektoren

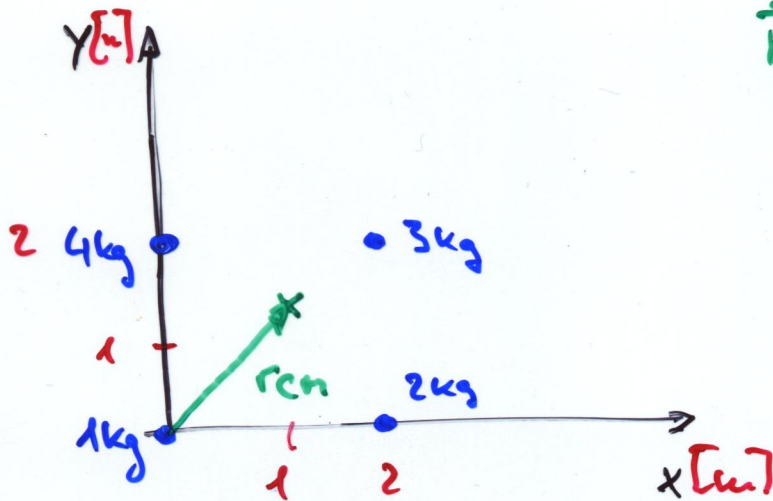
CM = "Center of mass"

für endlich viele Teilchen

$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{M} \int \vec{r} \rho(\vec{r}) dV$$

Dichte Volumenelement

für Verteilungen



$$\vec{r}_{cm} = \left(1\text{kg} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 2\text{kg} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + 3\text{kg} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} + 4\text{kg} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right) \cdot$$

$$\frac{1}{10\text{kg}} = \vec{r}_{cm} = \begin{pmatrix} 1\text{m} \\ 1,4\text{m} \end{pmatrix}$$

$$\vec{r}_{cm} = \frac{1}{M} \sum_i^N m_i \vec{r}_i$$

Schwerpunkteschwindigkeit \vec{v}_{cm}

$$\vec{v}_{cm} = \frac{1}{M} \sum_i m_i \frac{d}{dt} \vec{r}_i = \frac{1}{M} \sum_i m_i \underbrace{\vec{v}_i}_{\vec{p}_i} = \frac{1}{M} \sum_i \vec{p}_i$$

Impuls

Erinnerung Impuls: $\vec{p} \equiv m \cdot \vec{v}$

$$M \vec{v}_{cm} = \vec{P}_{cm} = \sum_i \vec{p}_i$$

Schwerpunkt von Massenpunkten bewegt sich wie ein Körper mit Masse M

Schwerpunktsbeschleunigung \vec{a}_{cm}

$$\vec{a}_{cm} = \frac{d}{dt} \vec{v}_{cm} = \frac{1}{M} \sum_i m_i \vec{a}_i$$

$$M \vec{a}_{cm} = \vec{F}_{cm} = \sum_i \vec{F}_i$$

Impulserhaltungssatz

(Newton: N₂)

Aus $\sum_i \vec{F}_i = 0$ (N₁)

$\sum_i \frac{d\vec{p}_i}{dt} = 0 \Rightarrow \vec{P}_{cm} = \text{const}$

Massenschwerpunkt eines abgeschlossenen Systems hat eine zeitlich konstanten Impuls

Beispiel

Schlittschuhläufer auf dem Eis

$$\vec{P}_{\text{tot}} = \vec{P}_S + \vec{P}_P$$

$$= m_S \vec{v}_S + m_P \vec{v}_P = 0$$



$$v_P = \frac{m_S}{m_P} \cdot v_S$$

Für $m_P = 73 \text{ kg}$, $m_S = 2 \text{ kg}$, $v_S = 10 \frac{\text{m}}{\text{s}} \Rightarrow v_P = 0,27 \frac{\text{m}}{\text{s}}$

→ Vergl. Versuch: zwei Wagen mit Feder