

# Experimentelle Physik I

## WS 16/17

Veranstaltung 4010011

<https://campus.studium.kit.edu/event/H7Ke2neVDU6OCiWVculqYw>

PD Dr. Andreas B. Meyer (KIT und DESY)

**27. Vorlesung:**

**6.2 Schwingungen und Wellen (4): Wellen-Gleichung, Intensität, Schallwellen**

# Zusammenfassung

## 6.1.3. Gekoppelte Schwingungen



Bew.-glg:

$$m_1 \ddot{x}_1 = -k_1 x_1 + k_{12} (x_2 - x_1)$$

$$m_2 \ddot{x}_2 = -k_2 x_2 - k_{12} (x_2 - x_1)$$

Spezialfall:  $m_1 = m_2 = m$  ;  $k_1 = k_2 = k$

Ansatz

$$x_{11} := \frac{1}{2} (x_1 + x_2) = A_1 \cdot \cos(\omega_1 t + \varphi_1)$$

$$x_{10} := \frac{1}{2} (x_1 - x_2) = A_2 \cdot \cos(\omega_2 t + \varphi_2)$$

3 Anfangsbedingungen:

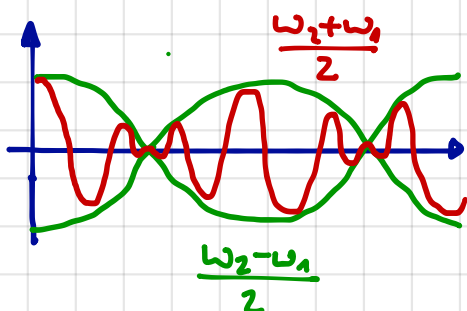
- 1) Schwingung in Phase
- 2) Schwingung in Gegenphase
- 3) Superposition von Schwingungen ähnlicher Freq.  $\Rightarrow$  Schwebung

$$x_1(t) = \frac{A}{2} \left[ \cos(\omega_2 t) + \cos(\omega_1 t) \right]$$

Superposition

Schwebung

$$= A \cdot \cos\left(\frac{\omega_1 + \omega_2}{2} t\right) \cdot \cos\left(\frac{\omega_1 - \omega_2}{2} t\right)$$



- $\rightarrow$  gekoppelte Pendel
- $\rightarrow$  Federdehnung und Torsion
- $\rightarrow$  Frequenzgeneratoren

## 6.1.4 Lissajous-Figuren

Trajektorien unabhängiger Schwingungen in zwei Dimensionen (x,y)

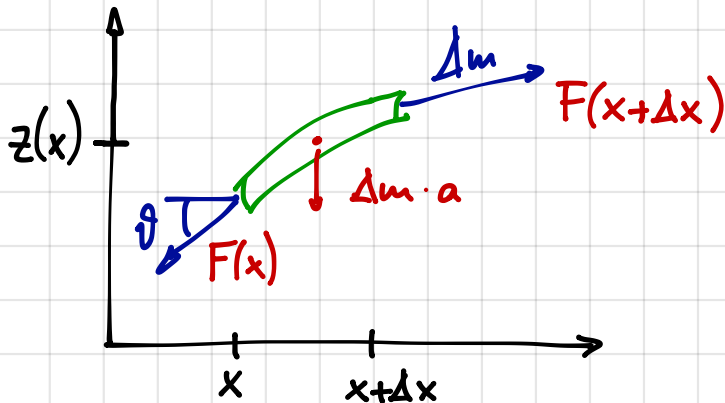
## 6.2. Wellen

transversal  
longitudinal

1D, 2D, 3D ...

laufend  
stehend

Wellengleichung für Seitenschwingung (1D, transversal)



$$\vec{F}(x) + \vec{F}(x+\Delta x) = \Delta m \cdot \vec{a}$$

nur senkrechte Bewegung

$$F_z(x) = F \frac{\partial z}{\partial x}$$

$$F_z(x+\Delta x) \approx F \left( \frac{\partial z}{\partial x} + \Delta \frac{\partial z}{\partial x} \right)$$

Änderung von  $\frac{\partial z}{\partial x}$  in  $\Delta x$

$$F \cdot \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = \mu \cdot \frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$$

Lösung: Ansatz:  $z(x,t) = z_0 \cdot \sin(kx + \delta) \cdot \cos(\omega t + \varphi)$

$$k: \text{ 'Wellenzahl' } = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$\omega: \text{ Kreisfrequenz } = \frac{2\pi}{T}$$

Einsetzen:

$$\frac{\partial z}{\partial x} = z_0 \cdot k \cdot \cos(kx + \delta) \cdot \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = -z_0 k^2 \sin(\quad) \cdot \cos(\quad)$$
$$= -k^2 z(x, t)$$

$$\frac{\partial z}{\partial t} = -z_0 \cdot \omega \sin(\quad) \sin(\quad)$$

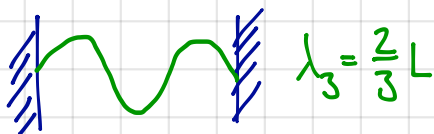
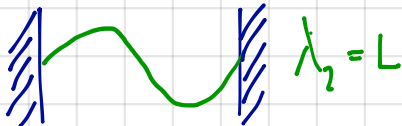
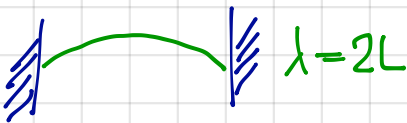
$$\frac{\partial^2 z}{\partial t^2} = -z_0 \omega^2 \sin(\quad) \cos(\quad)$$
$$= -\omega^2 z(x, t)$$

$$-F k^2 z(x, t) = -\mu \omega^2 \cdot z(x, t)$$

$$\Rightarrow \boxed{\omega = k \cdot \sqrt{\frac{F}{\mu}} = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \sqrt{\frac{F}{\mu}}}$$

Stehende Welle auf Saite:

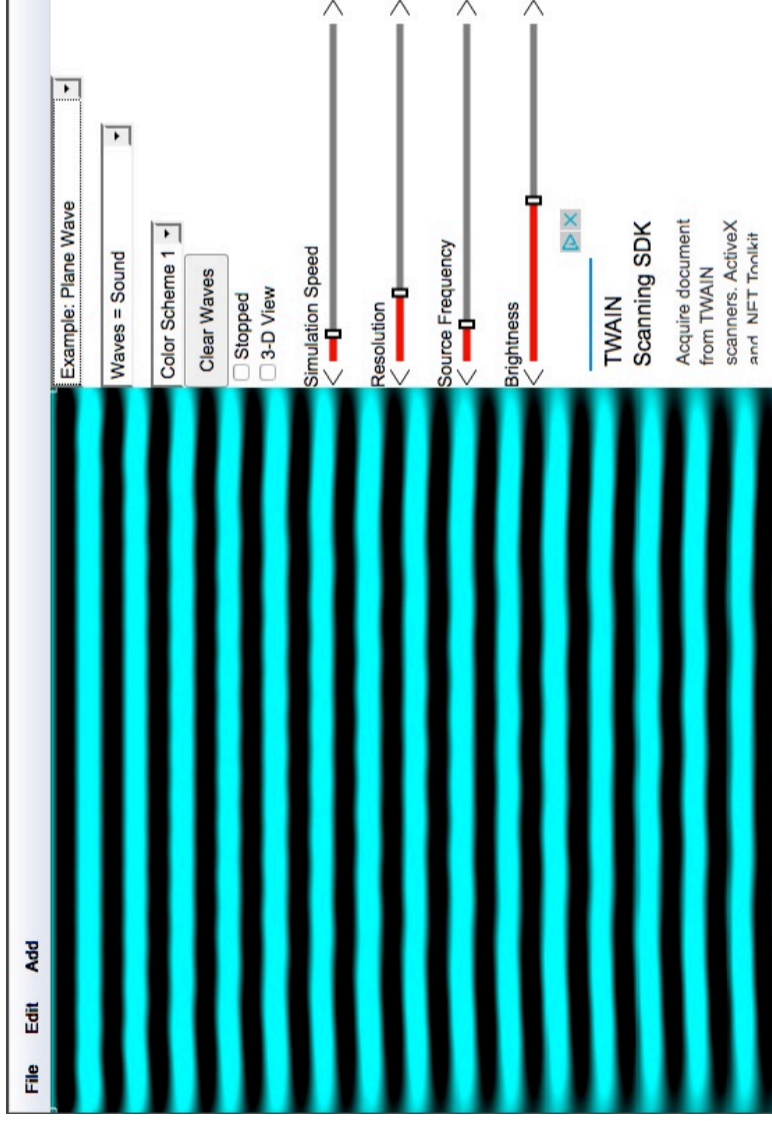
$$z(x, t) = \underbrace{f(x)}_{\text{Amplitude}} \cdot \underbrace{g(t)}_{\text{Zeitabhängigkeit}}$$



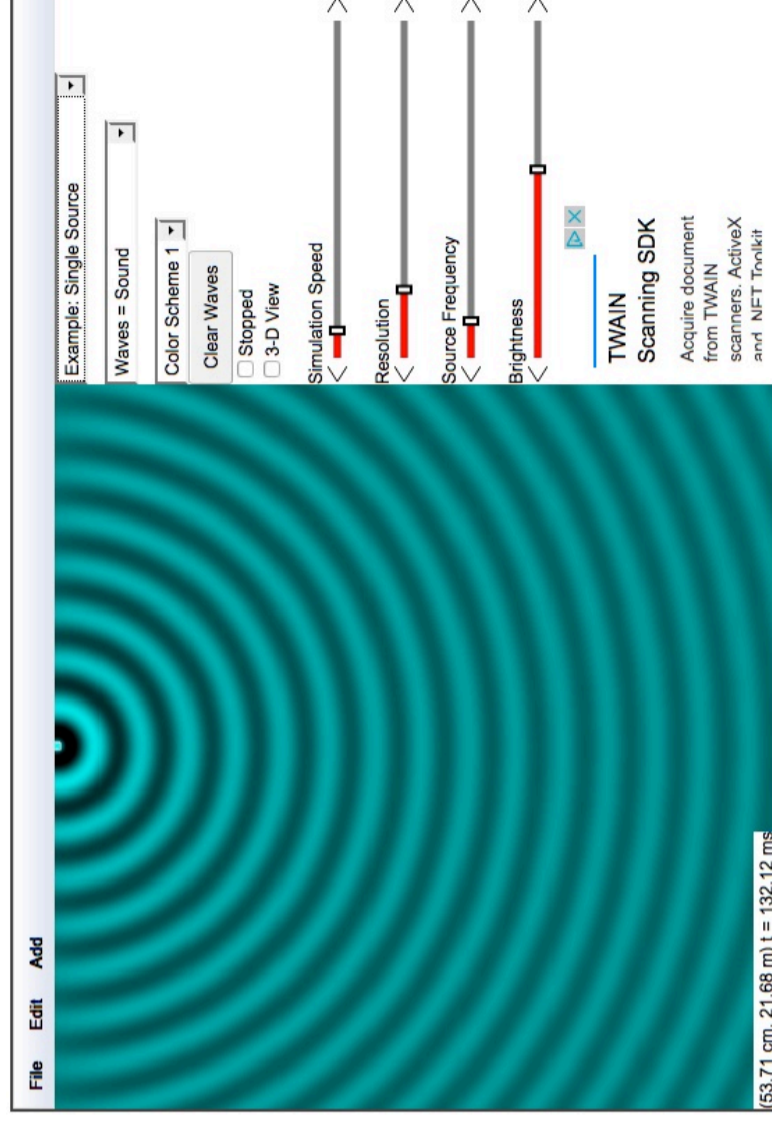
$$\boxed{\omega_n = \frac{n \cdot \pi}{L} \cdot \sqrt{\frac{F}{\mu}}}$$

Allgemein:  $\boxed{\lambda_n = \frac{2}{n} \cdot L}$

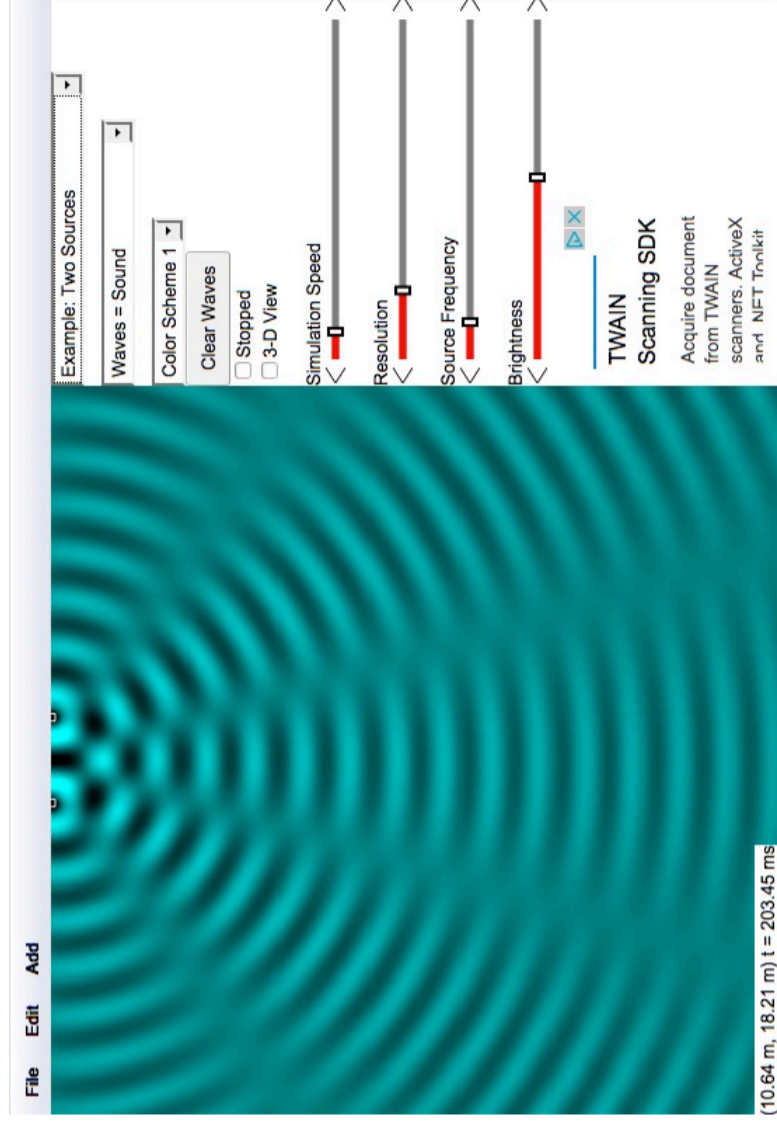
$\Rightarrow$  Versuch: Wasserwellen.



Ebene Wellen



Kreiswellen (Punktquelle)

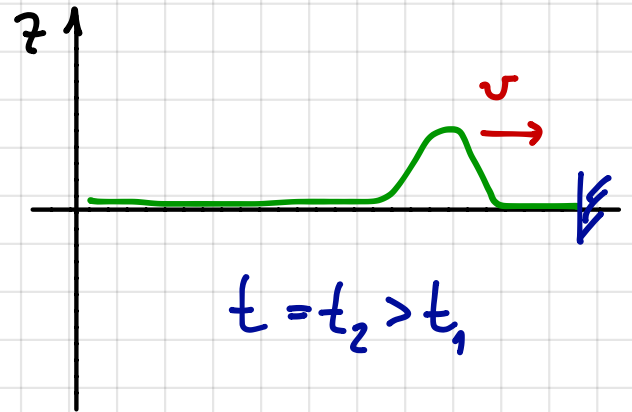
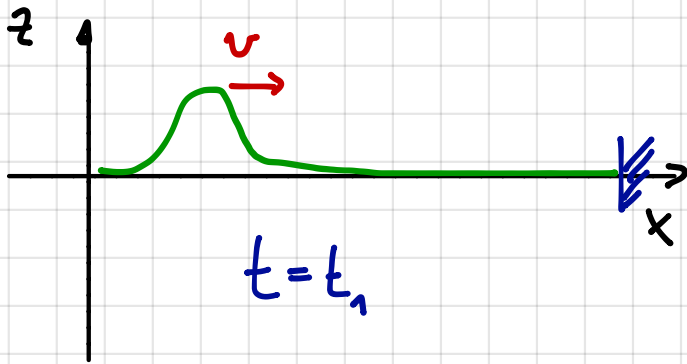


Überlagerung von Kreiswellen (2 Punktquellen)

<http://falstad.com/ripple/>

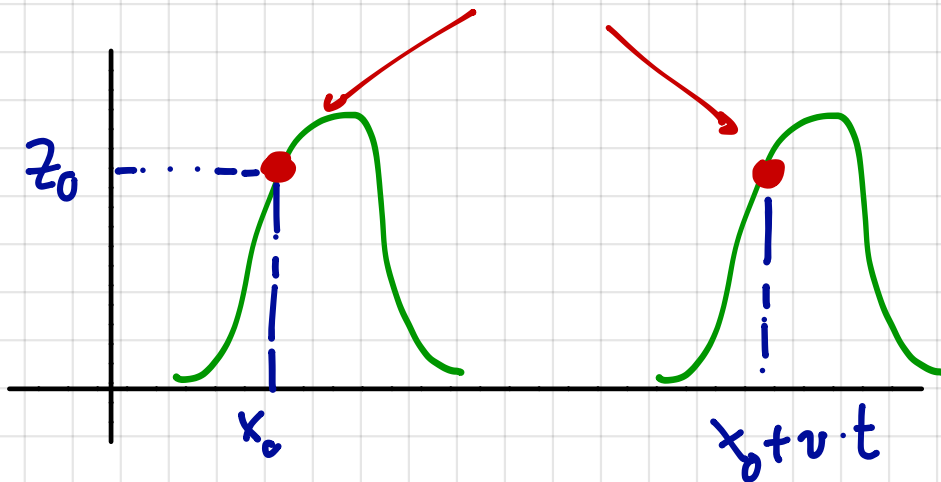
## 6.2.2 Phasengeschwindigkeit

Laufende Welle auf Saite:



Beschreibung durch:  $z(x, t) = f(x - v \cdot t)$

festes Punkt auf Welle: feste Phase.



$$t=0 \quad z_0 = f(x_0)$$

$$t=t \quad z_0 = f(x - v \cdot t)$$

# Wellengleichung

$$F \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = \mu \frac{\partial^2 z}{\partial t^2}$$

Ansatz:

$$z(x, t) = z_0 \cdot \sin k(x - vt)$$

Einsetzen:

$$-k^2 F \cdot z_0 \cdot \sin k(x - vt) = -k^2 v^2 \mu z_0 \sin k(x - vt)$$

$$\Rightarrow v = \sqrt{\frac{F}{\mu}} = \frac{\omega}{k} \quad \text{Phasengeschwindigkeit}$$

Beachte:  $z(x, t) = z_0 \sin(\overbrace{kx - \omega t}^{\text{Phase}})$

$$\text{oder } z(x, t) = z \cdot e^{i(kx - \omega t)} \quad z \in \mathbb{C}$$

- $v_{\text{Ph}}$  = Geschw der Punkte konstanter Phase:  $kx - \omega t = \text{const}$

$$\text{denn: } \frac{d}{dt}(kx - \omega t) = 0 \Rightarrow k \cdot \frac{dx}{dt} - \omega = 0$$

$\uparrow$   $v_{\text{Ph}}$

- Punkte gleicher Phase:  $k \lambda = \omega \cdot T$

$\uparrow$  Wellenlänge  $\uparrow$  Periode

$$\frac{\omega}{k} = \frac{\lambda}{T} = v_{\text{Ph}} = \lambda \cdot \nu$$

# Allgemeine Wellengleichung in 3D

$$\Delta \vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{1}{v^2} \cdot \frac{\partial^2 \vec{A}(\vec{r}, t)}{\partial t^2}$$

Laplace-Operator:  $\frac{\partial}{\partial x^2} + \frac{\partial}{\partial y^2} + \frac{\partial}{\partial z^2}$

Bisher: Ebene Wellen  $z(x, t) = z_0 \cdot \sin(kx - \omega t)$   
↑  
harmonische  
laufende Welle

Anderer Lösung:

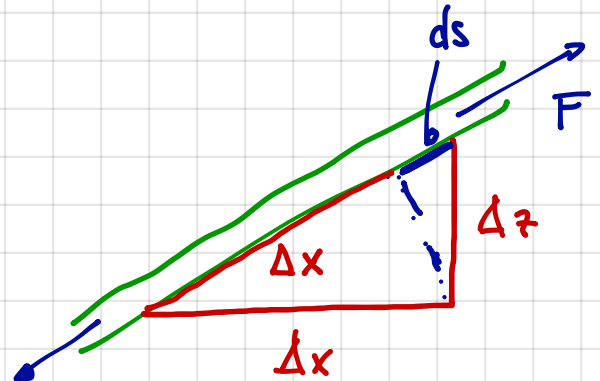
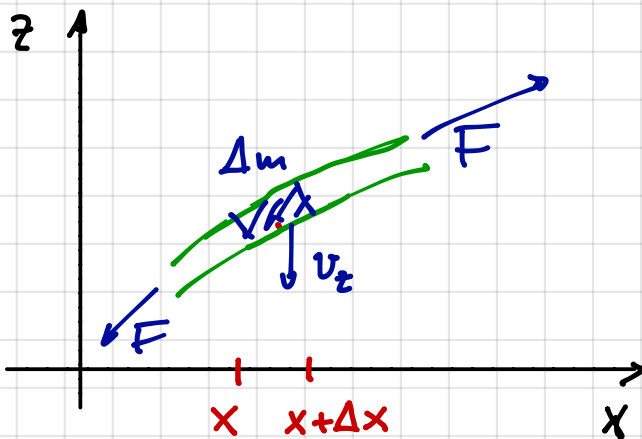
Kugelwellen (3D):  $z(\vec{r}, t) = f(r) \cdot \sin(\vec{k} \vec{r} - \omega t)$   
↑  
 $f(r) = \frac{z_0}{r}$



## 6.2.3 Energie und Intensität von Wellen

In mechanischen Systemen: Massepunkte übertragen Energie auf benachbarte Massen.

Beispiel: Saite



a) Kinetische Energie

$$dE_k = \frac{1}{2} dm \cdot v_z^2 = \frac{1}{2} \mu dx \cdot \left( \frac{dz}{dt} \right)^2$$

Lineare Massendichte

b) Potentielle Energie (in elastischer Dehnung)

$$dE_p = \vec{F} \cdot d\vec{s} \approx F \left( \sqrt{dx^2 + dz^2} - dx \right)$$

$$= F dx \left( \sqrt{1 + \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)^2} - 1 \right)$$

$$\approx F dx \cdot \frac{1}{2} \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)^2$$

mit  $(1+\epsilon)^n \approx 1 + n \cdot \epsilon$

Binomische Reihe für  $n = \frac{1}{2}$

### c) Energie eines Massenelementes

$$\begin{aligned}\frac{dE}{dx} &= \frac{dE_K}{dx} + \frac{dE_P}{dx} \\ &= \frac{1}{2} \left( \mu \left( \frac{\partial z}{\partial t} \right)^2 + F \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)^2 \right)\end{aligned}$$

Energiedichte:  $\frac{dE}{dx}$   
da kontinuierliche  
Massenverteilung

### Beispiel Ebene Welle

$$z(x,t) = z_0 \cdot \sin(kx - \omega t)$$

$$\begin{aligned}\frac{dE}{dx} &= \frac{1}{2} \mu \omega^2 z_0^2 \cos^2(kx - \omega t) \\ &\quad + \frac{1}{2} F \cdot k^2 \cdot z_0^2 \cdot \cos^2(kx - \omega t)\end{aligned}$$

Mit  $\mu \omega^2 = Fk^2 \Rightarrow \frac{dE}{dx} = \mu \omega^2 z_0^2 \cos^2(kx - \omega t)$

Massendichte  $\frac{dm}{dx}$   
Energiedichte  $\frac{dE}{dx}$

$$\begin{aligned}&\propto (\text{Amplitude})^2 \\ &\propto \omega^2\end{aligned}$$

## d) Leistung und Intensität

$$\text{Leistung: } \langle p \rangle = \frac{\text{mittlere Energiedichte} \cdot \text{Länge}}{\text{Zeitintervall}}$$

$$= \left\langle \frac{dE}{dx} \right\rangle \cdot \frac{dx}{dt} \quad = \text{Gesamtenergie} \\ \text{d.h. } E_{\text{kin, MAX}}$$

$$= \frac{1}{2} \mu \omega^2 z_0^2 \cdot v$$

Für 3D-Wellen:  $\mu \rightarrow \rho$

$$\text{Intensität (Energieflussdichte)} \quad I \equiv \frac{\text{Energie}}{\text{Fläche} \cdot \text{Zeit}} = \frac{\text{Energiedichte} \cdot \Delta V}{A \cdot \Delta t}$$

$$\Delta V = A \cdot \Delta x = A \cdot v \cdot \Delta t \quad dm = \rho \cdot dV$$

$$I = \frac{1}{2} \rho \omega^2 z_0^2 \cdot v$$

$$I \propto z_0^2, \omega^2$$

Beispiel: Kugelwelle 3-D Kugeloberfläche:  $4\pi r^2$

$$\text{Intensität} \propto \frac{1}{\text{Fläche}} \propto (\text{Amplitude})^2 \Rightarrow \text{Amplitude} \propto \frac{1}{r}$$

$$\uparrow 4\pi r^2$$

Abgestrahlte Leistung integriert über Kugeloberfläche muß konstant sein.

## 6.2.4 Schallwellen

Schallwelle ist longitudinale Druckwelle in einem Medium  
(Gas, Fl.k., Festkörper)

Verdichtung / Verdünnung

Generell:  $v = \sqrt{\frac{\text{Rückstellkraftfaktor}}{\text{Massenfaktor}}}$

Speziell: Saite  $v = \sqrt{\frac{F}{\mu}}$

Schall:  $v = \sqrt{\kappa \cdot \frac{p_0}{\rho_0}}$   
↳ 1,4 für nichtideales Gas

Beispiel: Luft  $p_0 = 10^5 \frac{\text{N}}{\text{m}^2}$   
 $\rho_0 = 1,3 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3}$  }  $v = 330 \frac{\text{m}}{\text{s}}$   
(0°C)

→ Versuche zur Schallgeschwindigkeit

- ⇒ Rubensches Flammenrohr
  - ⇒ stehende Schallwellen
  - ⇒ Laufzeitmessung
- } Wehnachtsvorlesung

## Schallgeschwindigkeit in verschiedenen Medien

$$\text{Ideales Gas: } c = \sqrt{\frac{p_0}{\rho}}$$

$$\text{Reelles Gas: } c = \sqrt{\gamma \frac{p_0}{\rho}}$$

$$\text{Flüssigkeit: } c = \sqrt{\frac{\kappa}{\rho}} \quad \kappa: \text{Kompressionsmodul}$$

$$\text{Festkörper: } c = \sqrt{\frac{E}{\rho}} \quad E = \text{Elastizitätsmodul}$$

$$\text{Beispiel: } c_{\text{Fe}} = 6 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

$$c_{\text{H}_2\text{O}} = 1,5 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

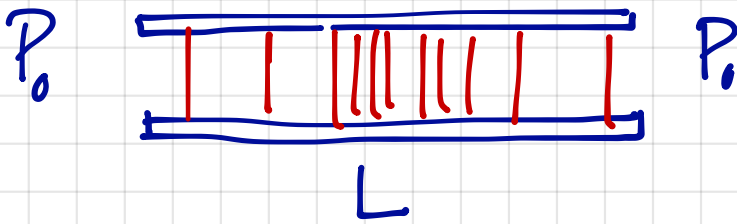
$$c_{\text{Luft}} = 0,33 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

$$c_{\text{He}} = 1,3 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

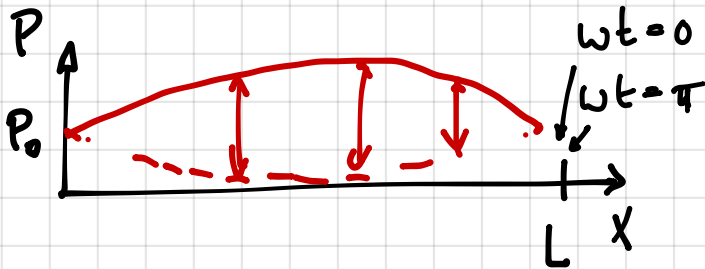
# Stehende Schallwellen

a) Pfeife, an beiden Enden offen

$$v_n = \frac{v}{\lambda_n}$$

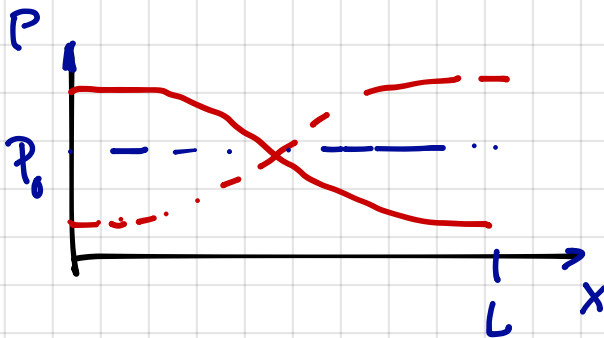


d.h. Druck an den Enden = Atmosphärendruck  
→ Knoten



$$\lambda_n = \frac{2L}{n}$$

b) Pfeife an beiden Enden geschlossen



Druck an den Enden → Bauch

$$\lambda_n = \frac{2L}{n}$$

c) An einem Ende offen



$$\lambda_1 = 4L$$



$$\lambda_2 = \frac{4}{3}L$$

$$\lambda_n = \frac{4}{2n-1}L$$

→ Versuch: Orgelpfeife offen/zu

Zuhalten der Pfeife: Erniedrigung der Frequenz →  
→ Erhöhung der Wellenlänge → Fall c)

→ Reale Orgelpfeife ist an beiden Enden offen.